### Министерство просвещения Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Ульяновский государственный педагогический университет

«Ульяновский государственный педагогический университет имени И.Н. Ульянова» (ФГБОУ ВО «УлГПУ им. И.Н. Ульянова»)

Факультет физико-математического и технологического образования Кафедра информатики

УТВЕРЖДАЮ Проректор по учебно-методической работе С.Н. Титов

#### ОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ РОБОТОТЕХНИКА

Программа учебной дисциплины модуля «Цифровой модуль (цифровые технологии в инженерном образовании)»

основной профессиональной образовательной программы высшего образования – программы магистратуры по направлению подготовки 44.04.01 Педагогическое образование

направленность (профиль) образовательной программы Инженерно-педагогическое образование

(очная форма обучения)

Составитель: Вольсков Д.Г. доцент кафедры Информатики

Рассмотрено и одобрено на заседании ученого совета факультета физико-математического и технологического образования, протокол от 15 мая 2024 г. № 6.

Ульяновск, 2024

# Место дисциплины (модуля) в структуре образовательной программы

Дисциплина Б1.В.ДВ.01.03.03 «Образовательная робототехника» включена в Блок 1 Дисциплины (модули) основной профессиональной образовательной программы высшего образования – программы магистратуры направлению подготовки 44.04.01 Педагогическое образование, направленность образовательной «Инженерно-(профиль) программы педагогическое образование», очной формы обучения.

Дисциплина опирается на результаты обучения, сформированные в рамках дисциплин закрепленных на кафедре Информатика до соответствующего семестра, когда читается данная дисциплина, согласно учебного плана данного профиля.

Результаты изучения дисциплины являются теоретической и методологической основой для государственной итоговой аттестации.

# 1. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине (модулю), соотнесенных с планируемыми результатами освоения образовательной программы

Целью освоения дисциплины является:

содействие становлению будущего профессионала путем формирования целостного представления о робототехнике для использования в решении стоящих перед ним задач.

В результате освоения дисциплины обучающийся должен овладеть следующими результатами обучения по дисциплине:

Этап формирования	теорети	модельн	практи
	ческий	ый	ческий
Компетенции	знает	умеет	владее
			T
УК-3 Способен организовывать и руководить	OP-1	OP-2	OP-3
работой команды, вырабатывая командную	место	Понима	навыка
стратегию для достижения поставленной цели	роботот	ТЬ	МИ
	ехники	результа	разных
УК-3.1 Понимает эффективность использования	В	ТЫ	видов
стратегии сотрудничества для достижения	образов	личных	комму
поставленной цели, определяет роль каждого	ательны	действий	никаци
участника в команде	X	И	и для
	програм	планиров	руково
УК-3.2 Учитывает в совместной деятельности	мах по	ать	дства
особенности поведения и общения разных людей	учебны	последов	коман
	M	ательнос	дой и

УК-3.3 Способен устанавливать разные виды	предмет	ть шагов	дости
коммуникации (устную, письменную,	ам в	для	жения
вербальную, невербальную, реальную,	соответс	достиже	постав
виртуальную, межличностную и др.) для	твии с	ния	ленной
руководства командой и достижения	требова	поставле	цели;
поставленной цели	ниями	нной	
	образов	цели,	
УК-3.4 Демонстрирует понимание результатов	ательны	контроли	
(последствий) личных действий и планирует	X	ровать	
последовательность шагов для достижения	стандар	их	
поставленной цели, контролирует их выполнение	тов;	выполне	
		ние;	
УК-3.5 Эффективно взаимодействует с членами			
команды, в т.ч. участвует в обмене			
информацией, знаниями и опытом, и			
презентации результатов работы команды.			
Соблюдает этические нормы взаимодействия			

2. Объем дисциплины (модуля) в зачетных единицах с указанием количества академических часов, выделенных на контактную работу обучающихся с преподавателем (по видам учебных занятий) и на самостоятельную работу обучающихся:

	Учебные занятия				Форма промежуточной аттестации		
гра	Всего						[h0]
lec	Трудоемі	к.		XIS			КУЛ
семестра	Зач.	Часы	Ie	рні 1я	_	ІЬН	мез
eb	ед.		Лекционные занятия	Лабораторных занятия	Контроль	Замостоятельн ая работа	промежут
Номер			кционн занятия	op 3aE	тр	тоя	ма I ал
			екц зағ	Ла(	Kor	мос ая Г	opi
			Л	•		Can	Ф
2	3	108	4	20		84	экзамен
Итого:	3	108	4	20		84	экзамен

- 3. Содержание дисциплины (модуля), структурированное по темам (разделам) с указанием отведенного на них количества академических часов и видов учебных занятий
- 3.1. Указание тем (разделов) и отведенного на них количества академических часов и видов учебных занятий:

	Количество	часов	ПО
Наименование раздела и тем	формам	организа	ации

	Лекц. занятия	Лаб. занятия	Практ. занятия	Самост. работа
2 семестр	Т		Т	
Тема 1. Введение. История развития робототехники.	0,5		2	10
Тема 2. Области применения роботов. Основные понятия, определения и терминология в робототехнике.	0,5		4	15
Тема 3. Устройство роботов. Исполнительные механизмы. Датчики.	0,5		4	15
Тема 4. Программное обеспечение для программирования роботов. Программные структуры.	1		4	15
Тема 5. Программирование роботов. Данные. Датчики. Коммуникации.	1		4	15
Тема 6. Соревнования по робототехнике. Перспективы развития робототехники.	0,5		2	14
ИТОГО 3 семестр:	4		20	84

#### 3.2. Краткое описание содержания тем (разделов) дисциплины

# Тема 1. Введение. История развития робототехники.

История развития робототехники. Особенности использования роботов в образовательном процессе школ.

# **Тема 2. Области применения роботов. Основные понятия, определения и терминология в робототехнике.**

Области применения роботов. Основные понятия, определения и терминология в робототехнике. Характеристики роботизированных платформ.

# **Тема 3. Устройство роботов. Исполнительные механизмы. Датчики.** Устройство роботов. Исполнительные механизмы. Датчики.

# **Тема 4. Программное обеспечение для программирования роботов. Программные структуры.**

Программное обеспечение для программирования роботов. Способы подключения роботов к ПК. Загрузка программ. Программные структуры. Структура Ожидание. Структура Цикл. Структура Переключатель.

# **Тема 5. Программирование роботов. Данные. Датчики. Коммуникации.**

Программирование роботов. Программирование робота с пульта. Работа с данными. Работа с датчиками. Коммуникации.

# Тема 6. Соревнования по робототехнике. Перспективы развития робототехники.

Соревнования по робототехнике. Движение по линии. Слалом. Кегельринг. Сумо. Движение в лабиринте. Перспективы развития робототехники.

# 4. Перечень учебно-методического обеспечения для самостоятельной работы обучающихся по дисциплине

Общий объем самостоятельной работы студентов по дисциплине включает аудиторную и внеаудиторную самостоятельную работу студентов в течение семестра.

Аудиторная самостоятельная работа осуществляется в форме выполнения практических работ по дисциплине, а также в форме выполнения тестовых заданий по дисциплине. Аудиторная самостоятельная работа обеспечена базой тестовых материалов, которая включает два варианта, в каждом из которых 16 заданий (составляется из перечня вопросов ниже).

Внеаудиторная самостоятельная работа осуществляется в формах:

- подготовки к устным докладам (мини-выступлениям);
- подготовка к защите реферата;
- подготовки к защите индивидуальных практических работ.

# Тематика рефератов (вариант)

- 1. Использование сторонних датчиков для конструирования роботов.
- 2. Использование микроконтроллеров в качестве управления роботами.
- 3. Языки программирования роботов.
- 4. Использование встроенных систем для конструирования роботов.
- 5. Совместная работа нескольких роботов.
- 6. Средства перехвата управления роботами.
- 7. Анализ результатов всероссийских соревнований по робототехнике.
- 8. Особенности изучения робототехники в дошкольных учебных заведениях.

# Материалы, используемые для текущего контроля успеваемости обучающихся по дисциплине

Контрольные вопросы для составления вариантов контроля (тест из 16 вопросов).

# Критерии оценивания: за каждый правильный ответ – 2 балла.

1) Непосредственное использование материалов для обеспечения некоторой механической функции; при этом все основано на взаимном сцеплении и

сопротивлении тел. Выберете соответствующий данному определению термин:

- а. Механизм
- Машина
- с. Робот
- d. Андроид
- 2) Антропоморфная, имитирующая человека машина, стремящаяся заменить человека в любой его деятельности. Укажите термин соответствующий данному определению:
- а. Механизм
- b. Машина
- с. Робот
- d. Андроид
- 3) Какая деталь, может быть использована для обнаружения объектов, а также отслеживания и поиска удаленного инфракрасного маяка:
- а. Мотор
- b. Инфракрасный маяк
- с. Инфракрасный датчик
- d. Датчик цвета
- е. Датчик качания
- f. Интерактивный мотор
- g. Модуль EV3
- 4) Какой древнегреческий бог создавал человекоподобных механических слуг?
- a. 3EBC
- b. APEC
- с. ГЕФЕСТ
- d. АПОЛОН
- устройство, 5) Автоматическое созданное принципу ПО живого организма. Действуя по заранее заложенной программе и получая информацию внешнем мире датчиков, самостоятельно **OT** осуществляет производственные иные операции, Укажите термин соответствующий выполняемые человеком. данному определению:
- а. Механизм
- b. Машинна
- с. Робот
- d. Андроид
- 6) Кто придумал слово "Робот"? Назовите Имя и Фамилию писателя фантаста, автора слова "РОБОТ".
- 7) Деталь, предназначенная для управления роботом на расстоянии:
- а. Мотор
- b. Интерактивный мотор
- с. Датчик касания
- d. Датчик цвета
- е. Инфракрасный датчик
- f. Инфракрасный маяк

- g. Модуль EV3
- 8) Кто сформулировал три закона Робототехники? Назовите Имя и Фамилию писателя фантаста, сформулировавшего три закона робототехники.
- 9) Совокупность механизмов, заменяющих человека или животное в определенной области; используется она главным образом для автоматизации труда. Укажите соответствующий данному определению термин:
- а. Механизм
- b. Машина
- с. Робот
- d. Андроид
- 10) Деталь, предназначенный для программирования точных и мощных движений робота:
- а. датчик касания
- b. мотор
- с. инфракрасный датчик
- d. датчик касания
- е. модуль EV3
- f. датчик цвета
- g. инфракрасный маяк
- 11) Для обмена данными между Arduino и компьютером используется...
- a. WiMAX
- b. PCI порт
- c. WI-FI
- d. USB порт
- 12) Верным является утверждение...
- а. Arduino имеет 5 выходных и 4 входных порта
- b. Arduino имеет 5 входных и 4 выходных порта
- с. Arduino имеет 14 цифровых и 6 аналоговых входов\выходов
- 13) Устройством, позволяющим роботу определить расстояние до объекта и реагировать на движение, является...
- а. Ультразвуковой датчик
- b. Датчик звука
- с. Датчик цвета
- d. Гироскоп
- **14**) Сервомотор это...
- а. устройство для определения цвета
- b. устройство для движения робота
- с. устройство для проигрывания звука
- d. устройство для хранения данных
- 15) К основным типам деталей Arduino относятся...
- а. шестеренки, болты, шурупы, балки
- b. балки, штифты, втулки, фиксаторы
- с. балки, втулки, шурупы, гайки
- d. Arduino это одна плата

- 16) Для подключения датчика к Arduino требуется подсоединить один конец кабеля к датчику, а другой...
- а. к одному из портов
- b. оставить свободным
- с. к аккумулятору
- 17) Для подключения сервомотора к a. Arduino требуется подсоединить один конец кабеля к сервомотору, а другой...
- а. в USB порт
- b. к драйверу двигателя
- с. оставить свободным
- 18) Блок «независимое управление моторами» управляет...
- а. двумя сервомоторами
- b. одним сервомотором
- с. одним сервомотором и одним датчиком
- 19) Наибольшее расстояние, на котором ультразвуковой датчик может обнаружить объект...
- а. 50 см.
- b. 100 см.
- с. 3 м.
- d. 250 см.
- 20) Для движения робота вперед с использованием двух сервомоторов нужно...
- а. задать положительную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»
- b. задать отрицательную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»
- с. задать положительную мощность мотора на блоке «Большой мотор»
- d. задать отрицательную мощность мотора на блоке «Большой мотор»
- 21) Брэдборд (breadboard) это..
- а. бутерброд с сыром
- b. макетная плата
- с. шилд для Arduino
- 22) Для движения робота назад с использованием двух сервомоторов нужно...
- а. задать положительную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»
- b. задать отрицательную мощность мотора на блоке «Рулевое управление»
- с. задать положительную мощность мотора на блоке «Большой мотор»
- d. задать отрицательную мощность мотора на блоке «Большой мотор»
- 5. Примерные оценочные материалы для проведения текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине

ФГОС ВО направлены преимущественно не на сообщение обучающемуся комплекса теоретических знаний, но на выработку у обучаемого компетенций — динамического набора знаний, умений, навыков и личностных качеств, которые позволят выпускнику стать конкурентоспособным на рынке труда и успешно профессионально реализовываться.

В процессе оценки обучаемого необходимо используются как традиционные, так и инновационные типы, виды и формы контроля. При этом постепенно традиционные средства совершенствуются в русле компетентностного подхода, а инновационные средства адаптированы для повсеместного применения в российской вузовской практике.

**Цель проведения аттестации** — проверка освоения образовательной программы дисциплины-практикума через сформированность образовательных результатов.

**Промежуточная аттестация** осуществляется в конце семестра и завершает изучение дисциплины; помогает оценить крупные совокупности знаний и умений, формирование определенных компетенций.

№	СРЕДСТВА ОЦЕНИВАНИЯ,	ОБРАЗОВАТЕЛЬНЫЕ
$\Pi/\Pi$	используемые для текущего	РЕЗУЛЬТАТЫ
	оценивания показателя формирования	дисциплины
	компетенции	
	Оценочные средства для текущей	
	аттестации	
	ОС-1 Защита реферата	
		OP-1
	ОС-2 Отчет о выполнении	
	индивидуального задания	OP-2
	ОС-3 Защита итоговой практической	OP-3
	работы	
	ОС-4 Защита контрольной работы	
	Оценочные средства для	
	промежуточной аттестации	
	зачет (экзамен)	
	ОС-5 Зачет в форме устного	
	собеседования	

# Материалы, используемые для текущего контроля успеваемости обучающихся по дисциплине

Материалы для организации текущей аттестации представлены в п.5 программы.

# Материалы, используемые для промежуточного контроля успеваемости обучающихся по дисциплине

#### ПРИМЕРНЫЕ ВОПРОСЫ ДЛЯ ЭКЗАМЕНА

- 1. История развития робототехники.
- 2. Особенности использования роботов в образовательном процессе школ.
- 1. Области применения роботов.
- 2. Основные понятия, определения и терминология в робототехнике.
- 3. Характеристики роботизированных платформ.
- 4. Устройство роботов.
- 5. Исполнительные механизмы роботов.
- 6. Датчики роботов.
- 7. Программное обеспечение для программирования роботов.
- 8. Способы подключения роботов к ПК. Загрузка программ.
- 9. Программные структуры. Структура Ожидание.
- 10.Программные структуры. Структура Цикл.
- 11. Программные структуры. Структура Переключатель.
- 12. Программирование роботов. Программирование робота с пульта.
- 13. Работа с данными.
- 14. Работа с датчиками.
- 15. Коммуникации роботов. USB. Bluetooth.
- 16. Соревнования по робототехнике.
- 17. Элемент задания "Движение по линии".
- 18. Элемент задания "Слалом".
- 19. Элемент задания "Кегельринг".
- 20. Элемент задания "Сумо".
- 21. Элемент задания "Движение в лабиринте".
- 22.Перспективы развития робототехники.

Материалы для организации текущей аттестации представлены в п.6 программы.

# Вопросы для самостоятельного изучения обучающимися (темы минивыступлений)

- 1. Исторический обзор развития информационных систем (ИС).
- 2. Свободное и проприетарное ПО в отечественных ИС.
- 3. Особенности использования ИС в условиях импортозамещения.
- 4. Встраиваемое ПО для ИС.

#### ОС-3 Контрольное мероприятие - защита рефератов.

#### ОС-4 Защита лабораторной работы.

#### Содержание и защита лабораторной работы

Каждый студент после выполнения текущих лабораторных работ готовит к защите фрагмент учебной мультимедийной презентации (объемом 8 - 10 слайдов).

- а) структура мультимедийной презентации:
- титульный лист;
- оглавление;
- содержание (изложение учебного материала) в виде текстовой, графической информации, аудио и видеоматериалов;
- система самоконтроля и самопроверки;
- словарь терминов;
- использованные источники с краткой аннотацией.
  - б) критерии оценивания

Студент должен продемонстрировать умения и навыки работы с прикладным программным обеспечением общего и специального назначения

### Формирование балльно-рейтинговой оценки работы обучающихся

		Посещен ие лекций	Посещение практическ их занятий	Работа на практическ их занятиях	Контрол ь-ная работа	Зкзаме н
3 семест	Разбаллов ка по видам работ	4 x 1=4 баллов	10 x 1=10 баллов	222 балла		64 балла
р	Суммарны й макс. балл	4 баллов тах	14 баллов тах	236 баллов тах		300 баллов max

# Критерии оценивания работы обучающегося по итогам семестра

Оценка	<b>Баллы (3 3E)</b>
«ОТЛИЧНО»	271-300

«хорошо»	211-270
«удовлетворительно	151-210
<b>»</b>	
«неудовлетворитель	150 и менее
НО»	

#### 2. Методические указания для обучающихся по освоению дисциплины

Успешное изучение курса требует от обучающихся посещения лекций, активной работы на лабораторных занятиях, выполнения всех учебных заданий преподавателя, ознакомления с основной и дополнительной литературой.

Запись лекции – одна из форм активной самостоятельной работы обучающихся, требующая навыков умения кратко, схематично, последовательно и логично фиксировать основные положения, выводы, обобщения, формулировки. В конце лекции преподаватель оставляет время (5 минут) для того, чтобы обучающиеся имели возможность задать уточняющие материалу. изучаемому Из-за недостаточного аудиторных часов некоторые темы не удается осветить в полном объеме, поэтому преподаватель, по своему усмотрению, некоторые вопросы выносит на самостоятельную работу студентов, рекомендуя ту или иную литературу. Кроме этого, для лучшего освоения материала и систематизации знаний по дисциплине, необходимо постоянно разбирать материалы лекций по конспектам и учебным случае необходимости обращаться к преподавателю пособиям. В консультацией.

### Подготовка к практическим занятиям.

При подготовке к практическим занятиям студент должен изучить теоретический материал по теме занятия (использовать конспект лекций, изучить основную литературу, ознакомиться с дополнительной литературой, при необходимости дополнить конспект, делая в нем соответствующие записи из литературных источников). В случае затруднений, возникающих при освоении теоретического материала, студенту следует обращаться за консультацией к преподавателю. Идя на консультацию, необходимо хорошо продумать вопросы, которые требуют разъяснения.

В начале практического занятия преподаватель знакомит студентов с темой, оглашает план проведения занятия, выдает задание. В течение отведенного времени на выполнение работы студент может обратиться к преподавателю за консультацией или разъяснениями. В конце занятия проводится прием выполненных работ, собеседование со студентом.

Результаты выполнения практических работ оцениваются в баллах, в соответствии с балльно-рейтинговой системой университета.

# Подготовка к устному докладу.

Доклады делаются по каждой теме с целью проверки теоретических знаний обучающегося, его способности самостоятельно приобретать новые знания, работать с информационными ресурсами и извлекать нужную информацию.

Доклады заслушиваются в начале лабораторного занятия после изучения соответствующей темы. Продолжительность доклада не должна превышать 5 минут. Тему доклада студент выбирает по желанию из предложенного списка.

При подготовке доклада студент должен изучить теоретический материал, используя основную и дополнительную литературу, обязательно составить план доклада (перечень рассматриваемых им вопросов, отражающих структуру и последовательность материала), подготовить раздаточный материал или презентацию. План доклада необходимо предварительно согласовать с преподавателем.

Выступление должно строиться свободно, убедительно и аргументировано. Преподаватель следит, чтобы выступление не сводилось к простому воспроизведению текста, не допускается простое чтение составленного конспекта доклада. Выступающий также должен быть готовым к вопросам аудитории и дискуссии.

#### Выполнение практической работы.

Для закрепления практических навыков по использованию информационных технологий студенты выполняют задание - самостоятельно или работая в малых группах по 2 человека, под руководством преподавателя.

Текущая проверка разделов работы осуществляется в ходе выполнения работы на занятиях и на консультациях. Защита итоговой работы проводится на последнем занятии или на консультации преподавателя. Для оказания помощи в самостоятельной работе проводятся индивидуальные консультации.

Подготовка к тесту.

При подготовке к тесту необходимо изучить теоретический материал по дисциплине. С целью оказания помощи студентам при подготовке к тесту преподавателем проводится групповая консультация с целью разъяснения наиболее сложных вопросов теоретического материала.

77		` `		_
Honouous	140 M 111	U/111/11/11/11/11/11/11/11/11/11/11/11/1	' WNAI!WIII.AA!!IIV	nanam.
пенечепо	тием ит	ιυμομυναποποιχ	практических	Duvern.
r		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	T	F

№ п.п.	№ темы дисципл	Наименование лабораторной работы
	ины	
1	2	Конструирование роботов. Сборка отдельных узлов. (4 ч.).
2	3	Программное обеспечение Arduino для программирования
		роботов (4 ч.).
3	4	Программирование Arduino. Работа с данными, LCD и звуком.(4 ч.).
4	5	Программирование Arduino. Работа с датчиками (4 ч.).
5	5	Основные виды заданий. Организация соревнований. (4 ч.).

#### Планы практических занятий

*Практическая работа № 1* Конструирование роботов. Сборка отдельных узлов.

### Рекомендации к самостоятельной работе

- 1. Проработать материал по теме лабораторной работы.
- 2. Изучить материал из информационно-коммуникационной сети интернет по ключевым словам: Конструирование роботов. Сборка отдельных узлов.

### Содержание работы:

- 1. Работа с разными по составу конструкторами Arduino.
- 2. Сборка отдельных элементов для Arduino на макетной плате.

#### Форма представления отчета:

Студент должен представить решение предложенных задач в электронном виде.

*Практическая работа № 2.* Программное обеспечение Arduino для программирования роботов.

#### Рекомендации к самостоятельной работе

- 1. Проработать материал по теме лабораторной работы.
- 2. Изучить материал из информационно-коммуникационной сети интернет по ключевым словам: Программное обеспечение Arduino для программирования роботов.

#### Содержание работы:

- 1. Поиск и скачивание ПО для программирования Arduino.
- 2. Инсталляция ПО для программирования Arduino.

#### Форма представления отчета:

Студент должен представить решение предложенных задач в электронном виде.

*Практическая работа № 3* Программирование Arduino. Работа с данными, LCD и звуком.

#### Рекомендации к самостоятельной работе

- 1. Проработать материал по теме лабораторной работы.
- **2.** Изучить материал из информационно-коммуникационной сети интернет по ключевым словам: Работа с данными, экраном и звуком Arduino.

#### Содержание работы:

- 1. Программирование Arduino. Работа с данными.
- 2. Программирование Arduino. Работа с с LCD.
- 3. Программирование роботов Arduino. Работа со звуком.

# Форма представления отчета:

Студент должен представить решение предложенных задач в электронном виде.

*Практическая работа № 4.* Программирование Arduino. Работа с датчиками.

# Рекомендации к самостоятельной работе

- 1. Проработать материал по теме лабораторной работы.
- 2. Изучить материал из информационно-коммуникационной сети интернет по ключевым словам: Работа с датчиками Arduino.

# Содержание работы:

1. Программирование Arduino. Работа с датчиками для Arduino.

### Форма представления отчета:

Студент должен представить решение предложенных задач в электронном виде.

*Практическая работа № 5.* Основные виды заданий на соревнованиях.

#### Рекомендации к самостоятельной работе

- 1. Проработать материал по теме лабораторной работы.
- **2.** Изучить материал из информационно-коммуникационной сети интернет по ключевым словам: Организация соревнований по робототехнике и Arduino.

#### Содержание работы:

1. Разработка основных видов заданий для соревнований.

#### Форма представления отчета:

Студент должен представить решение предложенных задач в электронном виде.

# Перечень учебно-методических изданий кафедры по вопросам организации самостоятельной работы обучающихся

- 1. Неижмак В.В. Компьютерные технологии в науке, образовании и культуре: методические рекомендации Ульяновск: ФГБОУ ВО «УлГПУ им. И. Н. Ульянова», 2016. 28 с.
- 2. Неижмак В.В. Информационные технологии в современной науке и образовании: методические рекомендации по предмету «Информационные технологии в современной науке и образовании» Ульяновск: ФГБОУ ВО «УлГПУ им. И. Н. Ульянова», 2016. 16 с.

# 7. Перечень основной и дополнительной учебной литературы, необходимой для освоения дисциплины

### Основная литература

- 1. Булгаков, А. Г. Промышленные роботы. Кинематика, динамика, контроль и управление : монография / А. Г. Булгаков, В. А. Воробьев. Москва : СОЛОН-Пресс, 2020. 484 с. (Серия «Библиотека инженера»). ISBN 978-5-91359-296-5. Текст : электронный. URL: https://znanium.com/catalog/product/1858795 (дата обращения: 18.04.2024). Режим доступа: по подписке.
- 2. Брыксина, О. Ф. Информационно-коммуникационные технологии в образовании: учебник / О.Ф. Брыксина, Е.А. Пономарева, М.Н. Сонина. Москва: ИНФРА-М, 2022. 549 с. (Высшее образование: Бакалавриат). DOI 10.12737/textbook\_59e45e228d2a80.96329695. ISBN 978-5-16-012818-4. Текст: электронный. URL: https://znanium.com/catalog/product/1843834 (дата обращения: 18.04.2024). Режим доступа: по подписке.

# Дополнительная литература

1. Правовое регулирования искусственного интеллекта, роботов и объектов робототехники как условие формирования экономического лидерства в России: монография / Г. Ф. Ручкина, М. В. Демченко, А. В. Попова [и др.]; под ред. Г.Ф. Ручкиной. - Москва: Прометей, 2021. - 350 с. - ISBN 978-5-00172-197-0. - Текст: электронный. - URL: https://znanium.com/catalog/product/1851280 (дата обращения: 18.04.2024). – Режим доступа: по подписке.

2. Юридическая концепция роботизации : монография / Ю.А. Тихомиров, А.А. Головина, А.И. Сидоренко [и др.] ; отв. ред. Ю.А. Тихомиров, С.Б. Нанба. — Москва : Институт законодательства и сравнительного правоведения при Правительстве Российской Федерации : ИНФРА-М, 2021. — 238 с. - ISBN 978-5-16-109850-9. - Текст : электронный. - URL: https://znanium.com/catalog/product/1841336 (дата обращения: 18.04.2024). - Режим доступа: по подписке.

# 8.Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», необходимых для освоения дисциплины (модуля)

#### Интернет-ресурсы

- Информатика и информационные технологии. Конспект лекций. http://www.alleng.ru/d/comp/comp63.htm.
- «Информационные технологии». Ежемесячный теоретический и прикладной научно-технический журнал (с приложением)/ [Электронный ресурс]. Режим доступа: http://novtex.ru/IT/index.htm.

# Лист согласования рабочей программы учебной дисциплины (практики)

Направление подготовки: 44.04.01 Педагогическое образование

Профиль: Инженерно-педагогическое образование
<b>Рабочая программа:</b> Образовательная робототехника <b>Составитель:</b> Вольсков Д.Г. – Ульяновск: УлГПУ, 2024:
Составитель: Вольсков Д.1 Ульяновек. Ули 113, 202 гг
Программа составлена с учетом федерального государственного образовательного стандарта высшего образования по направлению подготовки 44.04.01 Педагогическое образование, утверждённого Министерством образования и науки Российской Федерации, и в соответствии с учебным планом.  Составители Вольсков Д.Г.
Рабочая програмита учебной дисциплины (практики) одобрена на заседании кафедры информатики "3" № 2024 г. протокол № 8.
Заведующий кафедрой Пубович В.Г.
личная подписд Расшифровка подписи дата
Рабочая программа учебной дисциплины (практики) согласована с библиотекой
Сотрудник библиотеки Марсакова Ю.Б "23" 04 2024 г.,
личная подпись расшифровка подписи дата
Программа рассмотрена и одобрена на заседании ученого совета факультета физико-математического и технологического образования $\frac{145}{05}$ $\frac{105}{05}$ 2024 г., протокол $\frac{125}{05}$
Председатель ученого совета факультета физико-математического и технологического образования
Урва Е.М. 45" 05 2024 г.
личная подпись расшифровка подписи дата